

BAB VII

KESIMPULAN

Capaian dari tahapan penelitian terapan telah pada tahap pasca produksi. Namun karena ada pengembangan ide untuk meningkatkan hasil agar lebih menarik, maka perlu dilakukan pengambilan gambar tambahan sebagai pelengkap materi.

Dari capaian tersebut di atas, sudah melampaui target kegiatan dari penelitian terapan yang dirancang. Produksi di lapangan sesuai rencana sudah dapat terlaksana walaupun terkendala cuaca hujan dan beberapa masalah teknis di lapangan. Akhirnya sudah masuk pada tahap pascaproduksi sehingga sudah bisa disusun strukturnya untuk menjadi satu bagian utuh sebuah video tutorial. Selanjutnya didaftarkan kekayaan intelektual sebagai sebuah karya video dan dipublikasikan serta akan digunakan untuk kegiatan pembelajaran di kelas mata kuliah cinematografi pada Prodi Film dan Televisi Fakultas Seni Media Rekam ISI Yogyakarta. Materi video tutorial diharapkan dapat juga digunakan sebagai panduan belajar sederhana, ringan dan mudah diakses masyarakat umum dan juga unit kegiatan mahasiswa drone FPV. Capaian penulisan jurnal terakreditasi sudah dilakukan submisi untuk publikasi.

Demikian hasil dari capaian penelitian terapan ini telah terlaksana mencapai 100% target kegiatan. Dengan berbagai kendala dilapangan yang dihadapi, akhirnya dapat terlaksana dan mencapai target kegiatan.

DAFTAR PUSTAKA

- Go, Y.-G.; Kang, H.-S.; Lee, J.-W.; Yu, M.-S.; Choi, S.-M. Multi-User Drone Flight Training in Mixed Reality. *Electronics* **2021**, *10*, 2521. <https://doi.org/10.3390/electronics10202521>
- Joyce, K.E.; Meiklejohn, N.; Mead, P.C. *Using Minidrones to Teach Geospatial Technology Fundamentals*. Drones 2020, *4*, 57. URL: <https://www.mdpi.com/2504-446X/4/3/57/htm>
- Tezza, Dante et. Al.; *Let's Fly! An Analisys of Flying FPV Drones Through an Online Survey*, Published under the Creative Commons Attribution 4.0 International (CC.BY 4.0) license. Interdisipinary Workshop on Human-Drone Interaction (iHDI 2020) CH '20 Extended Abstract, 2020 Honolulu, HI, US https://www.researchgate.net/publication/341942446_Let%27s_Fly_An_Analysis_of_Flying_FPV_Drones_Through_an_Online_Survey
- Tezza, Dante & Laesker, Denis & Andujar, Marvin. (2021). The Learning Experience of Becoming a FPV Drone Pilot. 239-241. 10.1145/3434074.3447167
- Gurdur O Adalgeirsson and Cynthia Breazeal. 2010. MeBot: a robotic platform for socially embodied presence. In *Proceedings of 5th ACM/IEEE international conference on Human-robot interaction*. IEEE Press, 15-22
- R, Vimalkumar , *Design and Development of Surveillance Drone of Quadcopter Configuration*, International Journal of Scientific & Engineering Research Volume 11, Issue 5, May-2020 1441 ISSN 2229-5518
- T. Nägeli, J. Alonso-Mora, A. Domahidi, D. Rus and O. Hilliges, "Real-Time Motion Planning for Aerial Videography With Dynamic Obstacle Avoidance and Viewpoint Optimization," in IEEE Robotics and Automation Letters, vol. 2, no. 3, pp. 1696-1703, July 2017, doi: 10.1109/LRA.2017.2665693. URL:<https://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=7847361&isnnumber=7875382>
- Perrin, A.-F.; Krassanakis, V.; Zhang, L.; Ricordel, V.; Perreira Da Silva, M.; Le Meur, O. *EyeTrackUAV2: A Large-Scale Binocular Eye-Tracking Dataset for UAV Videos*. Drones 2020, *4*, 2. URL:<https://www.mdpi.com/2504-446X/4/1/2/htm> <https://doi.org/10.3390/drones4010002>
- Quentin., *Directing Cinematographic Drones*. ACM Transactions on Graphics, Association for Computing Machinery, 2018 URL: <https://dl.acm.org/doi/epdf/10.1145/3181975>